

где оценка выходного продукта адаптивной фильтрации  $y(k) = W^T(k) X(k)$ ;  $LMN \times LMN$  матрицы

$$P = \left[ I - \frac{N}{N-1} C(C^T C)^{-1} C^T - \frac{L}{L-1} D(D^T D)^{-1} D^T \right],$$

$$Z = \left[ \frac{N}{N-1} C(C^T C)^{-1} C^T D(D^T D)^{-1} D^T + \frac{L}{L-1} D \times \right. \\ \left. \times (D^T D)^{-1} D^T C(C^T C)^{-1} C^T \right];$$

$LMN$ -мерные векторы  $S = \frac{N}{N-1} C(C^T C)^{-1} F$ ;  $T = \frac{L}{L-1} D(D^T D)^{-1} H$ .

1. Фрост III. Алгоритм линейно ограниченной обработки сигналов в адаптивной решетке. — ТИИЭР, 1972, т. 60, с. 5—16.

Поступила в редколлегию 28.09.82

УДК 621.384.326

Ю. Н. БОНДАРЕНКО, ст. науч. сотр.

#### ПЕРЕХОДНЫЕ ПРОЦЕССЫ В ПИРОЭЛЕКТРИЧЕСКИХ ПРЕОБРАЗОВАТЕЛЯХ

Пироэлектрические преобразователи (ПЭП) в радиочастотном диапазоне используются для измерения импульсной мощности [2] и описываются вольт-ваттной передаточной функцией [1]

$$G(p) = \frac{p\tau_e K}{(1 + p\tau_r)(1 + p\tau_e)(1 + \sqrt{pH})},$$

где  $K = \gamma R_n |c_{кр} \rho_{кр} d_{кр}|$  — коэффициент преобразования по напряжению;  $\gamma$  — пироэлектрический коэффициент;  $R_n$ ,  $c_{кр}$ ,  $\rho_{кр}$ ,  $d_{кр}$  — сопротивление нагрузки, удельная теплоемкость, плотность, толщина пироактивного кристалла;  $\tau_r$ ,  $\tau_e$  — тепловая и электрическая постоянные времени;  $H = c_n \rho_n d_n^2 / \lambda_{кр}$  — фактор тепловой инерционности;  $c_n$ ,  $\rho_n$ ,  $d_n$  — удельная теплоемкость, плотность, толщина нагревателя;  $\lambda_{кр}$  — коэффициент теплопроводности пироэлектрика.

При использовании ПЭП в качестве измерительного преобразователя импульсной мощности измеряемой величиной является значение выходного напряжения в момент  $t_{изм}$ , который определяется требуемой точностью воспроизведения амплитудного значения.

Рассмотрим характер установления выходного напряжения при поглощении чувствительным элементом преобразователя мощности в виде единичной функции. Для этого определим переходную характеристику пироэлектрического преобразователя как  $h(t) = L^{-1} \left[ \frac{G(p)}{p} \right] = L^{-1} |H(p)|$ . Представим  $H(p)$  в виде простых дробей  $H(p) = \frac{C_1}{(p + \frac{1}{\tau_r})(1 + \sqrt{pH})} - \frac{C_2}{(p + \frac{1}{\tau_e})(1 + \sqrt{pH})}$  и определим обрат-

ное преобразование Лапласа для выражения

$$\frac{C}{\left(p + \frac{1}{\tau}\right)(1 + \sqrt{pH})} = \frac{C}{1 + \frac{H}{\tau}} \left[ e^{-t/\tau} + \sqrt{\frac{H}{\tau}} f\left(\frac{t}{\tau}\right) - g\left(\frac{t}{H}\right) \right], \quad (1)$$

где  $f(x) = e^{-x} \operatorname{Erfi}(\sqrt{x})$  и  $g(x) = e^x \operatorname{Erfc}(\sqrt{x})$  — табулированные функции [3].

Учитывая выражение (1) и выполнение условия  $\tau_r \gg H$ , имеющего место в реальных конструкциях, после несложных алгебраических преобразований получим выражение переходной характеристики для ПЭП с резистивным покрытием (нагревателем) на поверхности чувствительного элемента

$$h(t) = \frac{K\tau_r}{\tau_r - \tau_e} \left\{ e^{-t/\tau_r} - \frac{1}{1 + \frac{H}{\tau_e}} \left[ e^{-t/\tau_e} + \sqrt{\frac{H}{\tau_e}} f\left(\frac{t}{\tau_e}\right) - \frac{1}{1 + \frac{\tau_e}{H}} g\left(\frac{t}{H}\right) \right] \right\} \quad (2)$$

Из равенства (2) следует, что форма установления выходного напряжения определяется как значениями величин  $\tau_e$  и  $H$ , так и их соотношением. При условии, когда электрическая постоянная времени  $\tau_e$  на много меньше фактора тепловой инерционности  $H$ , т. е.  $H/\tau_e \gg 1$ , выражение (2) упрощается

$$h(t) = \frac{K\tau_r}{\tau_r - \tau_e} [e^{-t/\tau_r} - e^{-t/\tau_e}].$$

В этом случае переходная характеристика ПЭП описывается разностью двух экспонент. При  $\tau_r \gg \tau_e$  время установления, определяемое по уровню 0,9  $h_{\max}$ , равно  $t_y = 2,3\tau_e$ , а максимальное значение достигается при  $t_{\max} = -\tau_e \ln(\tau_e/\tau_r)$ . После достижения максимума функция  $h(t)$  спадает по экспоненте, определяемой постоянной времени  $\tau_r$ . При условии  $H/\tau_e \gg 1$  выражение (2) принимает вид

$$h(t) = \frac{K\tau_r}{\tau_r - \tau_e} \left[ e^{-t/\tau_r} - g\left(\frac{t}{H}\right) \right].$$

Так как выполняются условия  $\tau_r \gg H$ , то время установления в этом случае  $t_y = 30 H$ . Если за отсчетный уровень принять значение 0,99  $h_{\max}$ , то время, за которое достигается это значение,  $-t_{0,99} = H \cdot 10^3$  с.

Оценим предельно достижимое быстродействие ПЭП, использующего металлические пленки как нагревательные элементы. Электрическая постоянная  $\tau_e$  принципиально может быть получена сколь угодно малой. Фактор тепловой инерционности  $H$  пропорционален квадрату толщины нагревателя и обратно пропорционален коэффициенту теплопроводности пироэлектрика, значение которого для

лучших материалов составляет  $4 \div 5$  [Вт·м<sup>-1</sup>·К<sup>-1</sup>]. Толщина нагревателя ограничена технологией получения тонких резистивных пленок и составляет  $d_H \approx 4 \cdot 10^{-9}$  м, что обуславливает минимальное достижимое значение  $H = 1 \div 2 \cdot 10^{-9}$  с.

Таким образом, проведенные теоретические исследования показали, что минимальная длительность импульсов, которая может быть воспроизведена ПЭП с точностью  $1 \div 5$  %, составляет  $1 \div 0,2$  мкс.

1. Бондаренко Ю. Н., Берегов А. С. Анализ функционального элемента на основе пироэлектрического эффекта в сегнетоэлектриках. — Изв. вузов СССР. Радиоэлектроника, 1979, XXII, № 7, с. 37. 2. Ключник И. И. Пироэлектрический преобразователь пиковой мощности СВЧ. — Изв. вузов СССР. Радиоэлектроника, 1981, XXIV, № 1, с. 81—82. 3. Янке Е., Эмде Ф., Леш Ф. Специальные функции. М.: Наука, 1977. 342 с.

Поступила в редколлегию 02.09.82

УДК 621.396.677

В. Е. БОЧАРОВ, асп.

### СРАВНИТЕЛЬНАЯ ОЦЕНКА ПАРАМЕТРА СХОДИМОСТИ АЛГОРИТМА С ЛИНЕЙНЫМ ОГРАНИЧЕНИЕМ

Сравним условия выбора параметра сходимости алгоритмов адаптивной фильтрации широкополосных процессов по критерию минимума среднего квадрата ошибки во временной области — Гриффитса и с линейным ограничением (ЛО) [1, 3]. Оба алгоритма, используя метод наискорейшего спуска, при прочих равных условиях могут обеспечить одинаковые асимптотические оценки результатов фильтрации, и для реализации нуждаются в примерно равных аппаратно-вычислительных затратах.

Одним из определяющих отличий алгоритма с ЛО [3] является инвариантность частотной характеристики фильтра в заданном направлении при изменении помеховой обстановки.

Выходной продукт фильтрации  $y$  в этих алгоритмах определяется зависимостью  $y(n) = W^T(n)X(n)$ , а итеративная процедура вычисления вектора весовых коэффициентов  $W$  на  $n+1$  итерации определяется в алгоритме [1]

$$W(n+1) = W(n) + \mu [N - RW(n)], \quad (1)$$

в алгоритме с ЛО [3]

$$W(n+1) = P [W(n) - \mu RW(n)] + F, \quad (2)$$

где  $X(n)$  — вектор отсчетов входного процесса;  $R$  — ковариационная матрица входного процесса в узлах трансверсального фильтра;  $N$  — вектор взаимной корреляционной функции входного и опорного сигналов;  $P$  — матрица, проектирующая градиент выходной мощности по весовым коэффициентам на подпространство ограничений [3];  $F$  — вектор линейных ограничений;  $\mu$  — параметр сходимости;  $t$  — знак транспонирования.

Для алгоритма с ЛО, учитывая то, что матрица  $P$  идемпотентна (т. е.  $P^2 = P$ ) и тождество  $PF \equiv 0$ , можно представить итеративную процедуру определения весовых коэффициентов (2) зависимостью

$$W(n+1) = W(n) - \mu [PRF + PRPW(n)]. \quad (3)$$